



GT 3
HÜBNER Analog-Tacho
LongLife-DC-Tachodynamo / Tachogenerator

**Drehzahl-Sensor
(Hohlwellen-LongLife®-DC-Tacho)
zum direkten Anbau an
kleine Servo-Antriebe.**

**Speed sensor
(hollow-shaft LongLife® dc tachogenerator)
for direct mounting on
small servo drives.**

HÜBNER-LongLife®-DC-Tachodynamos

mit der patentierten Silberspur haben neue Maßstäbe in der Antriebstechnik gesetzt:

- **Drehzahl-Spannungs-Kennlinie $U_0(n)$** mit hoher Genauigkeit, auch unter erschwerten Betriebsbedingungen, **Drehzahlbereich** größer 1:100 000
- **Sehr kleine Zeitkonstante τ_A** der Tachospannung
- **Garantie 2 Jahre** im Rahmen der Bedingungen des Zentralverbandes der Elektroindustrie (ZVEI), Zertifizierung nach **ISO 9001**
- Fordern Sie unsere ausführliche Druckschrift "Informationen für den Anwender - **12 Argumente für HÜBNER LongLife®-Tachos**" an oder rufen Sie sie auf unserer Website auf.

HÜBNER LongLife® dc tachogenerators

with their patented silver track have set new standards in drive technology:

- **Speed to voltage characteristic $U_0(n)$** with high precision, even under harsh operating conditions, **speed range** greater than 1:100 000
- **Signal generating in real time with very low time constant τ_A**
- **Guarantee 2 years** within the conditions of the Association of the German Electrical Industry (ZVEI), **ISO 9001 certified**
- We have available our detailed brochure "Information for the user - **12 Arguments for HÜBNER LongLife®-Tachos**" or you can find it on our website.

Besondere Eigenschaften:

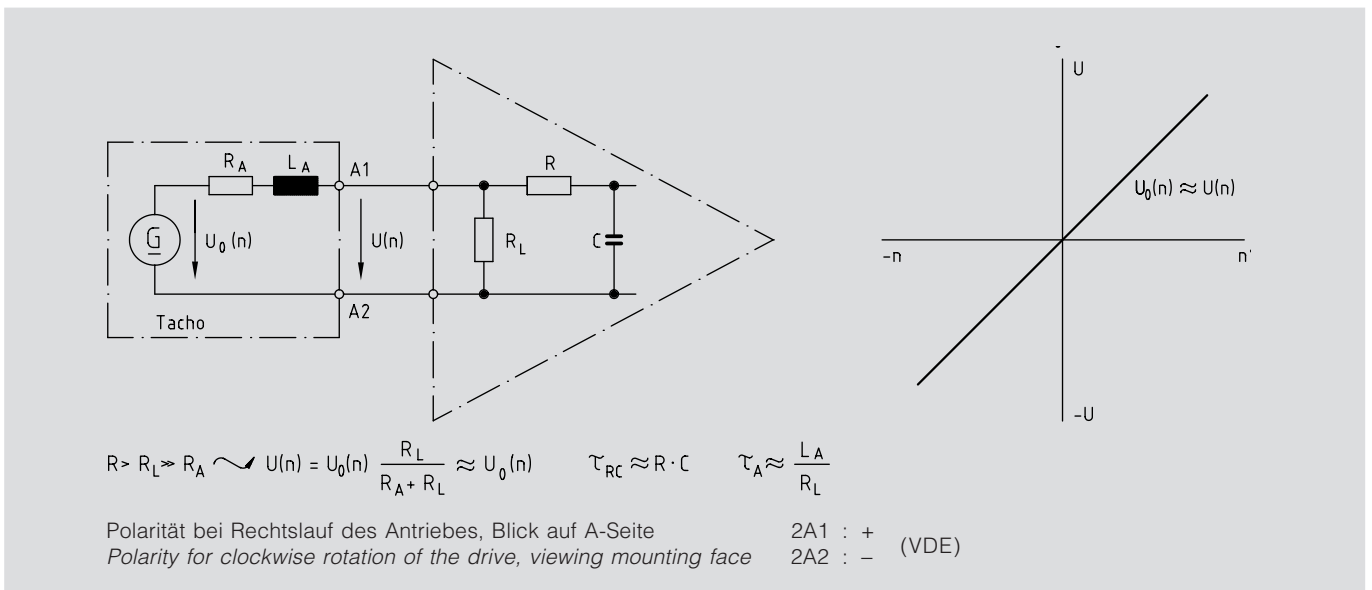
- Extrem kurze **Reaktionszeit** der Tachospannung wegen der kleinen Zeitkonstante τ_A
- **Magnetsystem** gegen Fremdfelder abgeschirmt
- Sehr kleines **Trägheitsmoment**
- **Steckkontaktungen** für einfachen Kabelanschluß
- **Spielfreie Befestigung** des Rotors auf der glatten Welle der Antriebsmaschine

Special features:

- Extremely short **response time** of tacho voltage due to low time constant τ_A
- **Magnetic system** screened against external field influence
- Very low **moment of inertia**
- **Spade terminals** for easy cable connection
- **Zero backlash mounting** of rotor on plain drive shaft

	Leerlaufspannung	Drehzahlbereich [min^{-1}] <i>Speed range [rpm]</i>			Max. Drehzahl	Anker-Widerstand	Anker-Induktivität
	<i>No-load voltage</i>	0 – 3 000	0 – 6 000	0 – 10 000	<i>max. Speed</i>	<i>Armature Resistance</i>	<i>Armature Inductance</i>
Typ <i>Type</i>	U_0 [mV/ min^{-1}]	R_{Load} [k Ω]	R_{Load} [k Ω]	R_{Load} [k Ω]	n_{max} [min^{-1}]	R_A (20 °C) [Ω]	L_A [mH]
GT 3.10 L / 405	5	≥ 15	≥ 36	≥ 100	10 000	310	30

Leistung <i>Power</i>	$P_{max.}$	0,025 W	$n \geq 5\,000 \text{ min}^{-1} / \text{rpm}$
Kalibriertoleranz <i>Calibration tolerance</i>		$\pm 5\%$	
Linearitätstoleranz <i>Linearity tolerance</i>		$\leq 0,15\%$	
Reversiertoleranz <i>Reversing tolerance</i>		$\leq 0,1\%$	
Überlagerte Welligkeit <i>Superimposed ripple</i>	$\tau_{RC} = 0,4 \text{ ms}$	$\leq 1,2\%$ Spitze-Spitze <i>peak-peak</i>	$\leq 0,6\%$ effektiv <i>rms</i>
Temperaturkoeffizient im Leerlauf <i>Temperature coefficient at no-load</i>		$\pm 0,035\% / \text{K}$	
Ankerkreis-Zeitkonstante <i>Time constant of rotor</i>	τ_A	$\leq 2,0 \mu\text{s}$	
Leerlauf-Antriebsdrehmoment <i>Driving torque at no-load</i>		0,15 Ncm	
Trägheitsmoment <i>Moment of inertia</i>		$\sim 0,0090 \text{ kgcm}^2$	
zulässiger Rotorversatz <i>Permissible rotor displacement</i>		axial $\pm 0,5 \text{ mm}$	radial $\pm 0,1 \text{ mm}$
Schwingungsfestigkeit <i>Vibration proof</i>		$\leq 10 \text{ g} \approx 100 \text{ m/s}^2$	(10 Hz ... 2 kHz) DIN IEC 68-2-6
Schockfestigkeit <i>Shock proof</i>		$\leq 100 \text{ g} \approx 1\,000 \text{ m/s}^2$ (6 ms)	DIN IEC 68-2-27
Temperaturbereich <i>Temperature range</i>	T	$-30 \text{ }^\circ\text{C} \dots +130 \text{ }^\circ\text{C}$	Isolationsklasse <i>Insulation class</i> B
Schutzart <i>Protection</i>		IP 00 / IP54	IEC 34-5
Klimaschutz <i>Climatic protection</i>		DIN IEC 68, 2-3, Ca	
Gewicht <i>Weight</i>		$\sim 20 \text{ g}$	

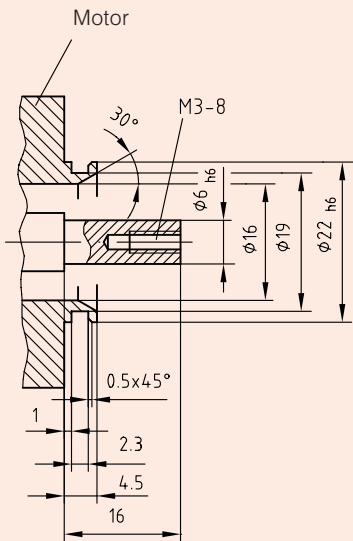


Typische Anwendung:

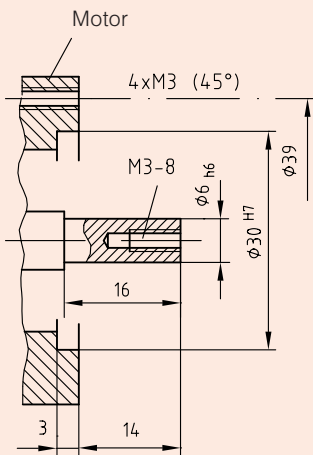
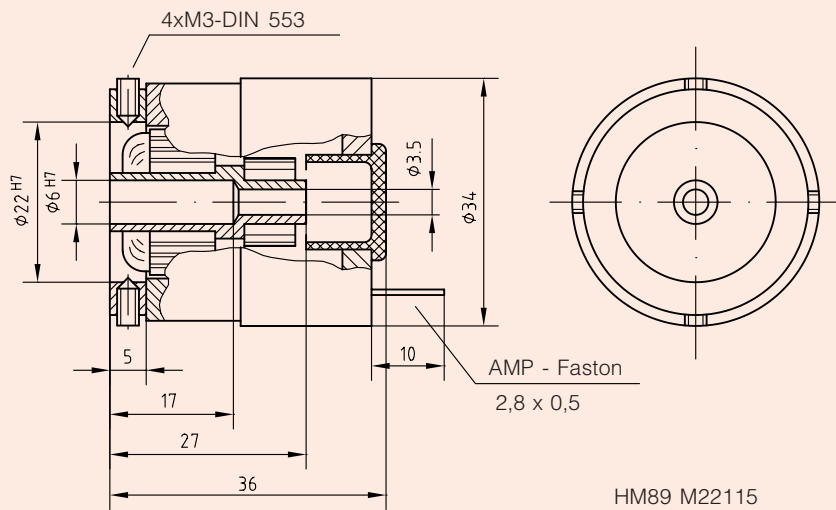
Sehr kleine, hochdynamische Servo-Antriebe

Typical application:

Very small, high dynamic servo drives



A4



A4 - F

